

要求仕様書

目次

1. 目的.....3

 1.1 救助機器.....3

2. 納期.....3

1. 目的

社内プロジェクト、リサーチキングの活動の一環として、ルネサスエレクトロニクス『GR デザインコンテスト 2016』の出展作品として災害救助用要救助者センサー「災害救助犬のハナ」（以後、ハナと呼ぶ）を試作する。

1.1 要求事項

災害や遭難事故などの、ネットワークが遮断された場所にハナを上空から数十～数百個散布する。それらが被災者・遭難者を嗅ぎ付け、その位置を通報し救助作業を補助するもで下記機能を有すること。

1. メッシュ型の無線通信機能により、相互に通信可能であること
2. 比較的長距離(数百m～数km)の無線通信機能を備えること
3. GPSにより自己位置情報を取得できること
4. 振動/赤外線などを感知し人の検出が可能であること
5. 人を検出あるいはマニュアル操作(ボタン押下)により自己位置を通報できること
6. 上空からの散布に耐えるためカプセル状の形状とすること
7. 電池により長期間(数日～数週間)動作すること
8. 一装置が安価であること(1万円以下を目標とする)

2. 納期

設計 2019/11/18 二次選考

試作 2019/12/10 最終選考